

型号：浮动位置补偿装置

产品介绍

该设备以浮动补偿组合而命名，包含X-Y横向，X-Y-Z旋转和Z压缩补偿。在补偿之后，通过气动活塞恢复中心位置，可以克服机器人与工件之间存在的偏心。还可以通过调节气体压力调整补偿的刚性强度，这种性能允许该设备适应各种高要求的应用，包括：自动装配，料仓拣选，上下料，精加工等等。



产品特性

- 1) 全方位补偿：X-Y轴向、X-Y-Z旋转和Z压缩补偿
- 2) 气动复位：气动驱动活塞使机构返回中心位置
- 3) 硬度条件：通过改变复位活塞的气体压力值，刚度可以调整为每个应用或者有效载荷
- 4) 自带传感器：包含一个PNP或者NPN传感器，可选的传感器检测活塞的距离
- 5) ISO安装面板：可以直接安装在大多数机器人末端，不需要适配过渡板

规格参数及注意事项

规格	数值	备注
最大负载	5kg	最大静力矩额定值
X/Y 水平补偿	±2.7mm	在所有方向上允许范围内，但不能同时达到最大值。使用寿命的限制。
X/Y 转角	±3°	
Z 转角	±8°	
Z 补偿	6.1mm	
最大静态力矩 X/Y	2.26Nm	0 偏转机器人小于 3g 加速度
最大静态力矩 Z	1.13Nm	
弹簧弹力 最小/最大	35.6/92.1N	
重量	0.63kg	包含传感器
正常工作压力	通常设定 0.55mpa	
合理刚度	最大压力 0.21mpa	通常在 0-0.2mpa，超出可能会降低使用寿命
传感器	PNP 或 NPN	